VISP1



UNIDAD DE GIRO/INCLINACIÓN

MANUAL DE INSTRUCCIONES

1. INSTALACIÓN

La unidad ha sido diseñada para ser montada sobre un soporte de pared. Para la instalación del dispositivo de giro e inclinación en el soporte de pared se necesita un tornillo de acero inoxidable 1/4-20 que viene con el soporte de pared. Procure que los rebordes en la parte inferior de la base de la unidad encajen en las ranuras del soporte. De este modo la unidad puede moverse en cualquiera de las cuatro direcciones frente al soporte de pared. Para fijar la unidad sobre el soporte de pared, introduzca el tornillo desde la parte inferior del soporte en la unidad y apriételo.

2. CABLEADO DE LA UNIDAD

Configure el cable de interconexión de acuerdo con la Fig. 1. para un funcionamiento adecuado.

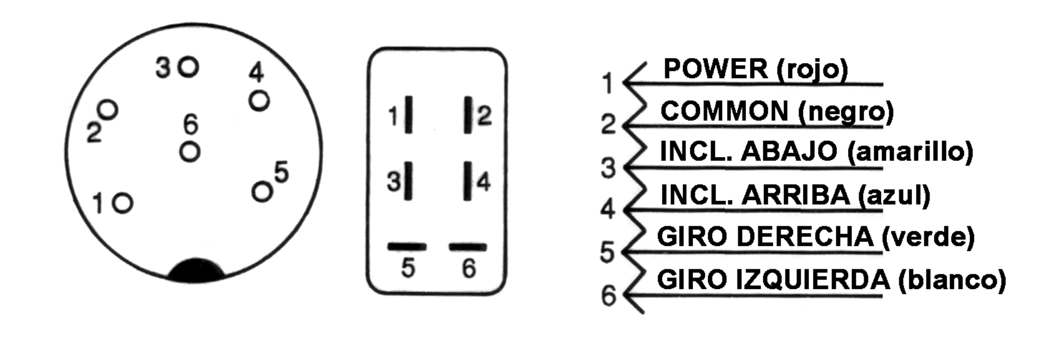


Figura 1
Diagrama de ensamblaje del cable

3. MONTAJE INVERSO

Al montarse la unidad en la posición opuesta, las direcciones izquierda-derecha se invertirán para el manejo manual. Esto deberá corregirse al instalarse el cable entre la unidad de control y el dispositivo de giro e inclinación. Invierta simplemente las conexiones a los terminales 3 y 4.

4. AJUSTE DE LOS INTERRUPTORES DE FIN DE CARRERA

Instalado el cable y montada la unidad, proceda de la siguiente manera :

1. Conecte la unidad de control a una fuente AC 24V. Procure que el conector auto se encuentre en la posición OFF..
2. Para ajustar los interruptores de fin de carrera de giro (véase Figura 2), suelte los tornillos que fijan tanto los interruptores (1) como (3) en la unidad. Deslice los interruptores alrededor de la unidad hasta que se encuentren en la posición deseada y fíjelos apretando los tornillos.
3. Para ajustar los interruptores de fin de carrera de inclinación (véase Figura 2) situados en cada placa lateral, quite los dos tornillos que fijan cada tapa en la unidad. Afloje y ajuste los tornillos de los interruptores de fin de carrera de inclinación hasta lograr la posición de fin de carrera de inclinación deseada. Apriete los tornillos de los interruptores de fin de carrera, vuelva a instalar cada tapa en la unidad y fíjelas con los dos tornillos.

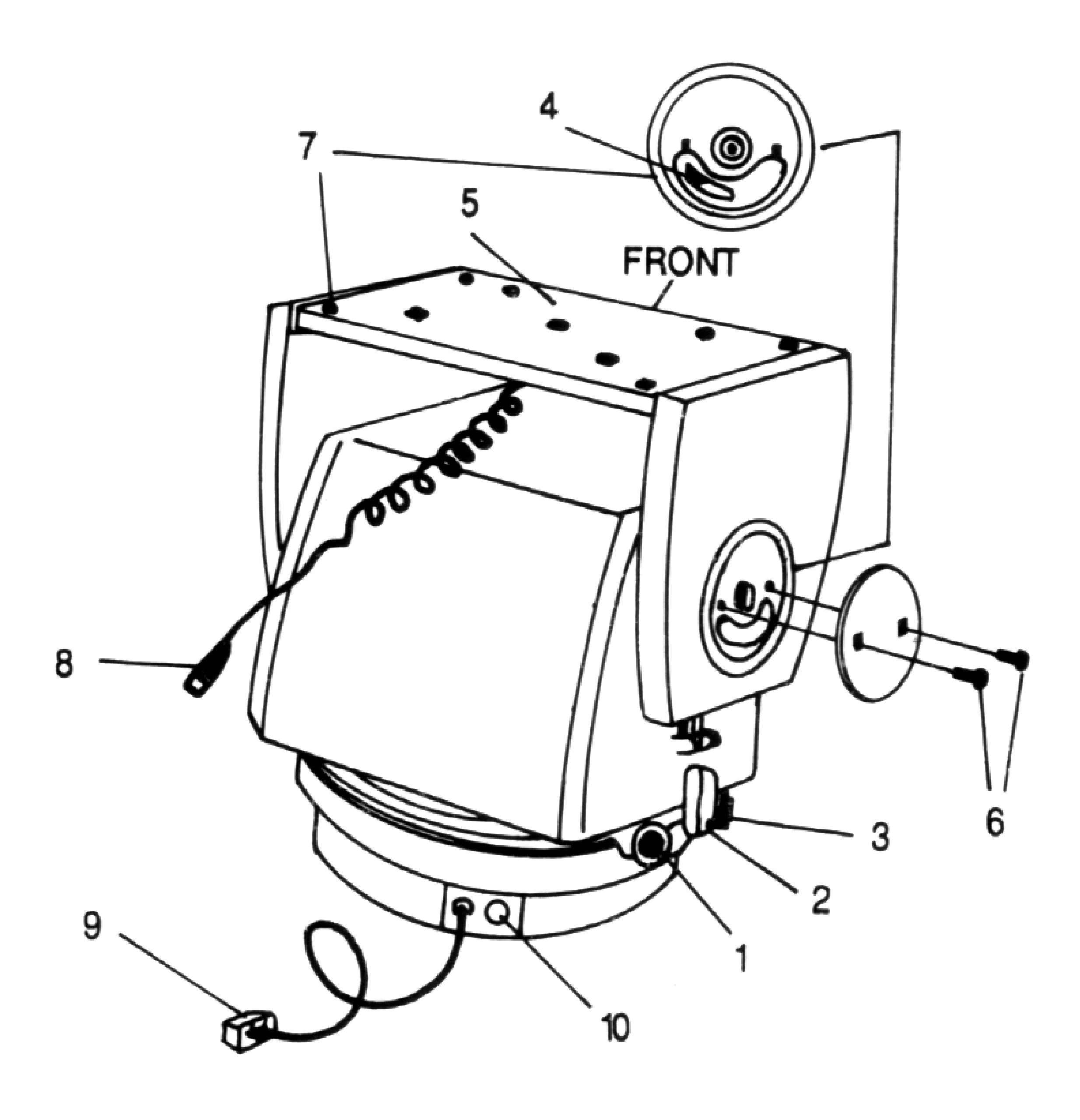


Figura 2
Ajuste de los interruptores de fin de carrera y el soporte de cámara

1. Interruptor de fin de carrera giro derecha
2. Accionador interruptor de fin de carrera
3. Interruptor de fin de carrera giro izquierda
4. Tornillo de interruptor de fin de carrera inclinación
5. Soporte de cámara
6. Tornillo
7. Interruptor de fin de carrera inferior
8. Cable de 4 conductores para señal vídeo
9. Conexión a control (VSCP1)
10. Salida vídeo

5. MANTENIMIENTO

Este dispositivo de giro/inclinación no requiere lubrificación ni mantenimiento. Si la unidad no funciona, desconéctela y controle el fusible en la unidad de control. Los valores para la sustitución del fusible se mencionan en las instrucciones que vienen con la unidad de control.

6. SPECIFICATIONS

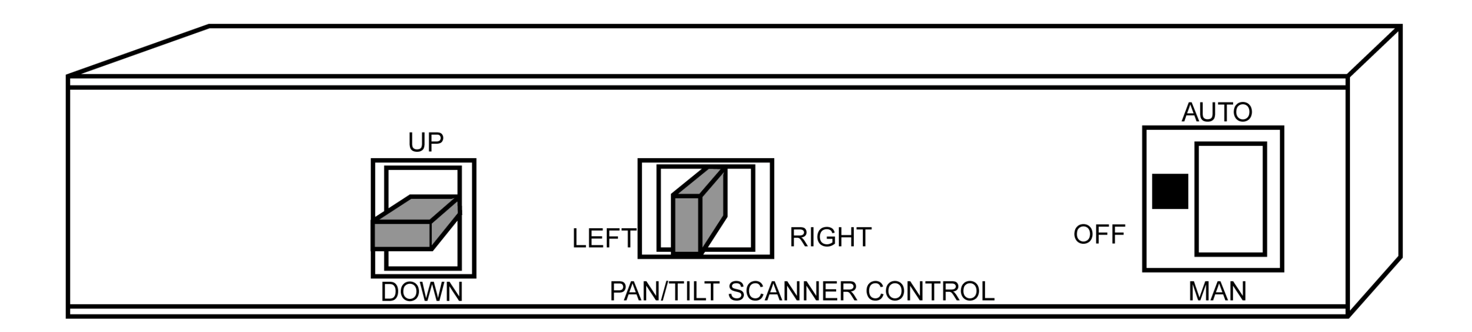
Ángulo de visualización:	Giro: 350° / Inclin.: ± 75°
Fin de carrera:	Externamente ajustable
Velocidad:	Giro: 6° / segundo Incl.: 4° / segundo
Peso:	Giro: 7 kg / Incl.: 5 kg
Ciclo operativo:	Giro: continuo Incl.: intermitente
Voltaje de entrada:	AC 24V
Consumo de energía:	6W
Corriente de servicio normal:	24V-200mA
Requisito de cable:	Seis conductores, no armado
Temperatura de servicio:	-5°C hasta + 60°C
Construcción:	Aluminio y plástico
Acabado:	Acabado de esmalte blanco hueso
Dimensiones:	150 x 160 x 200mm
Peso:	2,3 kg

VSCP1



CONTROL ESCÁNER GIRO/INCLINACIÓN

MANUAL DE INSTRUCCIONES



Características:

► Auto on: LED - verde
► Bypass on: LED - rojo
► Sin luz en posición off
► Conector especial desmontable del terminal mediante tornillo para instalación fácil

Especificaciones:

Control inclinación:	Pulsador, UP/DOWN
Control giro:	Pulsador, LEFT/RIGHT
Control de corriente:	Conmutador corredizo MAN/OFF/AUTO
Voltaje de entrada:	AC 220-230V
Voltaje de salida a escáner:	AC 24V
Temperatura de servicio:	-10°C hasta +60°C
Conector:	Desmontable del terminal mediante tornillo
Construcción:	Acero texturizado blanco hueso
Dimensiones:	212 x 218 x 45mm
Peso:	1,2 Kg

POWER FUSE

1 AC
2 LEFT
3 RIGHT
4 COM
5 UP
6 DOWN



Funciones :

PANEL DELANTERO -

1. **Corriente:** Empuje el interruptor oscilante a la posición "AUTO", el LED verde se encenderá. Ajuste de escáner automático izquierda y derecha.

   Empuje el interruptor oscilante a la posición "MAN", el LED rojo se encenderá. Ajuste del escáner manual.

   Sin luz en posición **"OFF"**
2. **ARRIBA Y ABAJO:** Interruptor de palanca, UP/DOWN
3. **IZQUIERDA Y DERECHA:** Interruptor de palanca, LEFT/RIGHT

PANEL TRASERO -

1. **AC POWER:** Punto n° 1 terminal
2. **LEFT:** Punto n° 2 terminal
3. **RIGHT:** Punto n° 3 terminal
4. **COM:** Punto n° 4 terminal
5. **UP:** Punto n° 5 terminal
6. **DOWN:** Punto n° 6 terminal